SCATECH



EP1616DN 搭配汇川 AM-600主站使用说明

网址: <u>www.scatech.com.cn</u>

软控(深圳)自动化科技有限公司

0

1. 使用前准备

使用汇川主站前请先在汇川官网下载 InoProShop 软件,以便后续操作能正常进行。

下载网址: <u>https://www.inovance.com/hc/serviceSupport/download</u>

步骤:进入官网后,在服务与支持选项卡下选择产品类别,下载类别 勾选软件与调试工具后立即搜索即可获取安装包

2. 设备接线

1、将汇川主站电源端口与外部 DC24V 电源进行连接



2、将 EP1616DN 的供电端口和模块电源端与外部 DC24V 电源进行连接



3、使用 usb 线缆将汇川主站与电脑端进行连接,这样可以将程序下载进 PLC 里面并在软件内进行监控控制



4、使用 EtherCat 网线将汇川主站的 EtherCat 端口和软控 EP1616DN 模块的 IN 端口进行连接



3. 软件配置

1、打开软件并新建一个工程

| 🔞 InoProShop(V1.7.3) | | | | – a × |
|---|---|----------------------------|-----|--|
| 文件 编辑 视图 工程 编译 在线 调试 工 新建工程 Cbl+N ~ ~ & № @ > 約17.129 | [具窗口帮助 < 444、\$\$\$ 108 1111 ~ [î]1111 (b) 96,966) → | • ♥ 12 12 43 43 48 ♦ 第 | 210 | |
| 保存工程 Ctrl+S 工程另存为 工程存档 | ✓ 記給页 × InoProShop(V1.7.3) | | | |
| 源上传… | 基本操作 | Latest News | | |
| | 1 新建工程 2 打开工程 3 从PLC中打开工程 | INOVANCE 社区 | 前 | → 社区 课堂 商城 导读 样例程序 邀请 •• ^ |
| □ 页面设置 最近的工程列表 ▶ | 最近的工程列表 | ⑤ 汇川官网 | > | 2? 查了一些资料后我知道了计算的方法,在此记录一下。 |
| 退出 Alt+F4 | 😂 跑马灯 EP1616DN | ■ 精英榜单 | > | 靖度○浮点数是41 20 00 00, 怎么根据单精度浮点数得出十进制数 」が13寸位的8位□洪制数写出来01000001 00100000 00000000000000000000 |
| | ☞ 未命名16 ☞ 跑马灯 EP1616DN | 馬 精彩导读 | > | 划分为三部分:31位,30到23位,22到0位。 |
| | ☞ 未命名18☞ 未命名17 | 9 控制技术 | > | 11位符号位,0表示正数,1表示负数; 位指数位,得到1000 0010,十进制为130; |
| | iæri cs iæri abc6 | 课程目录 | | 数位,得到010 0000 0000 0000 0000 0000,这里直接在前面加"0." 得到十进制0.25: |
| | abc16 abf16 | ■ 控制技术 | > | 公式: 十进制数=(-1)*符号位*(1+尾数位)*2*(指数位-127),把1~3(|
| | □ 未命名15 | ─ 驱动课程 | > | 甲相序点数较十进制程序的与法 1 2 3 4 5 |
| | ▲ ANGUO-CPUISSIP ▲ 未命名14 | @ 工业互联网 | > | 卿 【汇服冬】 数字化 女只宫佬_ 今服冬 |
| | ☑ AM600-CPU168TP ☑ 在工程加载之后关闭页面 | 👌 工业机器人 | > | ※ 【ノレガレラ】 タメナ・トリノ ロロシーマー 云ガレチ に川数字化新产品预宣传 汇服务, 一款 "物联+" 数字化售后服务软件 ✓ |
| | | < | | > |
| ■ 消息 - 0个错误,0警告,0条消息 | 最后一次编词 | 章: 😋 0 🕐 0 🏾 预编译: 🖌 | 当前用 | I户: (没有用户) |

2、选择对应设备并修改工程名称,语言选择结构化文本

注意:本次连接的设备是 AM600-CPU1608TP



3、选择网络设备,并导入 ect 文件

3)111111111111.project*-InoProShop(V1.7.3) 文件 编辑 视图 工程 编译 在线 调试 工具 窗口 帮助

| · 设备 | Device Wetwork Configuration | ▼ 网络设备列表 | → # X |
|--|--|---|--------------|
| Wantak Wan | ● Device ※ Network Configuration × 局解析 @ 复制 @ 标准 @ 耐除 创 带树 创 休复 I @ 导入EDS文件 I @ 导入ECT文件 @ 放大 2、导入 ECT 文件 四络组态 | ● P 第三方「商 ● P 第三方「商 ● P 第三方「商 ● P 以大河口 ● MOBULS_TCP ● P BitherCATI ● D BitherCATI ● B SSION_ECAT_V1.3 ● E SSION_ECAT_V1.3 ● E SSION_ECAT_V1.4 ● SY500 LAkis_D0008 ● SY500 LAkis_D0012 ● SY600 LAkis_D0012 ● SY600 LAkis_D0012 ● SY600 LAkis_D021 ● SY600 D LAkis_D021 ● SY600 D LAkis_D2201 ● SY600 D LAkis_D2201 ● SY600 LAkis_D2201 ● | ~ * X |
| < > | ¢ | AM600_0808ETNE_1.4.5.0 AM600_1616FTNF_1.4.5.0 | ~ |
| ■ 消息‐0个错误,0警告,0条消息 | | | |
| 1 | 最后─次编译: ♀ 0 😗 0 预编译: ✔ 当前用户:(没有用户) | 0 | |

- 0 ×

4、选择对应的文件

注意:本次测试所用的模块时 EP1616DN

| (i) 1111111111, project* - InoProShop (V1.7.3) 文件 編輯 初四 工程 编译 在线 调成 工 ○○○○○○○○○○○○○○○○○○○○○○○○○○○○○○○○○○○○ | 月 窗口 帮助 【 桷 纮 唱 国 × G 1 酉 函 1 等 역 → = ペ 図 [耳 역 석 * = ※ ◆ 票 [例 Natural Configuration ★] | - 0 × |
|---|---|--|
| ································ | ● 局新 圖 复制 圖 執話 圖 動除 创 撤销 创 依规 圖 号入EDS文件 圖 号入ED文件 圖 身入ECT文件 圖 放大 ③ 打开 ③ 打开 ④ ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● | A M400_0808ETWE_1.4.5.0 A M400_0808ETWE_1.4.5.0 GR10_0506ETWE_1.4.5.0 GR10_0506ETWE_1.4.5.0 GR10_050ETWE_1.4.5.0 GR10_050ETWE_1.4.5.0 GR10_050ETWE_1.4.5.0 GR10_070ETE_1.4.5.0 GR10_07 |
| < | | ◆ 第三方厂商 |

5、导入的设备文件可在网络设备列表中 SCATECH Corp 的子文件夹

SCATECH ECAT 10 中查看



6、点击设备里的 device, 然后点击扫描网络进行设备连接

| 🔞 1111111111111.project* - InoProShop(V1.7.3) | | | | | - 0 × |
|---|--|---|-----------|------------------|-------|
| 文件编辑 视图 工程编译 在线调试工 | 具 窗口 帮助 | | | | |
| ○ ○ 1 2 2 2 3 4 1 1 2 3 4 1 1 2 3 4 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 | (M %; ≣ "⊒ • 6" ≝ & % % | ▶ ■ ★ 図 [= c= c= += | \$ ¢ ∭ | | |
| 读者 ● ① IIIIIIIII ● ① Device (M4600-CPU I50STP/IN) ● ③ 保護協士 ● CPU I深 ● OPU I深 ● OPU I深 ● OPU I深 ● OPU I 深 ● OPU I S ● OP | ※ Network Configuration ④ Device 通信设置 扫描四號 应用 音份和恢复 文件夹 PLC设置 2、点击扫描网络 用户和组 日志 系統设置 升级 | × 副 一 阿夫・ 设备・ 名 Steary1 IPAddress: Iocalhost 1217 | ₩ M¥ | DESKTOP-4OKA JFU | 2 |
| | | | | | |
| | | | | | , |
| 回 洞思 - 51 頃氏,9客首,0宋洞思 | 最后- | -次编译: 😋 0 🕐 0 - 预编译: 💊 | / 当前用户:(没 | 2有用户) 🕡 | |



7、设备连接成功后的页面

| (2) 1111111111.project* - InoProShop(V1.7.3) 文件 編輯 視图 工程 编译 在线 调试 工 (2) ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ | 具 窗口 帮助 A4 4% ■ ~」「 巻 8 | 회 (해 해 🕨 🖃 🎗 🖾 (대 역 석 제 중) 수) 🛒 | _ | o × |
|--|---|---|---|-----|
| · 권备 | Network Configuration | Device X | | • |
| ● 創 Device (AM600-CPU 160STP/TN) ● 设备诊断 ● 设备诊断 ● 公 内容结束 ● C PKG (PRG) ● ● PLC PKG (PRG) ● ● PLC PKG (PKG) ● ● ● PLC PKG (PKG) ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● | 通信设置 应用 备份和你恢复 文件来 PLC设置 PLC shell 用户和组 日志 系统设置 升级 信息 | 扫描网络… 网关・ 设备・ 同关 PAddress: localhot Port 1217 | (059)(含結)) (059)(含結)) (26名称: AH600-CPUI608TP 设备名称: 26者短址: 055 目标ID: 10年 4001 目标建立: 10年 4001 目标共应语: Shenzhen Inovance Technology 目标版本: 3.5.11.10 | |
| | ¢ | | 连接成功后指示灯变绿 | > |
| ► //> ► //> | | | | |
| | | 最后——次编译: ♀ 0 ⑦ 0 预编译: ✔ 当前用户: | (没有用户) 🔇 | |

8、选择网络组态勾选 EtherCAT 主站

| 111111111111.project* - InoProShop(V1.7.3) | | | | | _ | ٥ | × |
|--|-------------------|--------------------|-------------------|------------|---|---|-----------|
| 文件 编辑 视图 丁程 编译 在线 调试 丁具 窗口 整助 | | | | | | | |
| | *. 1 05 08 | 9= d= += S o 📰 | | | | | |
| | | = = - 4/1 + 1/18 | | | | | |
| 设备 - A X / Network Configuration X | Device | | | - | 网络设备利率 | | - 11 - 12 |
| | 删除 ◆□撤销 № 恢复 圆 垦λ | EDS文件 国島AGSD文件 网 | 副导λFCT文件 @ 故大 | | | | |
| B-m Device (AM600-CPU1608TP/TN) | | | STRUCTURE AS MORE | - 2 | 🗄 🌌 CANopen 🗆 | | |
| - 9 . 设备诊断 | ↓ 9COMO | □ Modbus 从站 | 口自由协议 | | 田 | | |
| ■ ※ 网络组态 | ₹COM1 | | | _ | EtherCAT | | |
| | □ Modbus 主站 | □ Modbus 从站 | □ 自由协议 | | For the second sec | | |
| · 🕼 CPU机架 | CANO TOWN THE | | | | E-P SCATECH CORP. | | |
| 📲 📲 📲 📲 📲 📲 📲 📲 📲 📲 📲 📲 📲 | CANopen 土站 | CANTINK 土站 | CANTINK M34 | | SCATECH EP1616DN | | |
| G Application | ■ ModbusTCP 主站 | I TodhusTTP 从站 | □ Welsec 主站 | | | | |
| ▲ 「「」」 「」 「」 「」 「」 「」 「」 「」 「」 「」 「」 「」 「 | SEtherCAT | | Classes Tat | | | | |
| LC_PRG (PRG) | ₩ EtherCAT 主站 | | | | | | |
| 日間の任务問題 | EtherNet/IP | mana ar a mallah | | | | | |
| ETHERCAT | LtherNet/IP主站 | L EtherNet/IP从站 | | | | | |
| | 2 勿选 | F+borCAT 主社 | | | | | |
| All nic nic | | LUIEI ONI 王虹 | | | | | |
| | | | | | | | |
| - SoftMation General Avis Pool | | | | | | | |
| HIGH SPEED IO (High Speed IO Module) | | | | | | | |
| MODBUS TCP (ModbusTCP Device) | | | | | | | |
| ETHERCAT (EtherCAT Master SoftMotion) | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | , * | | | |
| □ 消息 - 0个错误, 0警告, 0条消息 | | | | | | | |
| | 最后——次编译: ❹ 0 🕐 0 | 预编译: 🗸 | 当前用户:(没有用户) | Ø | | | |

9、选择 ETHERCAT, 点击扫描设备

| 🔞 111111111111.project* - InoPi | roSho | op(V1.7.3) | | | - | | | | - | ٥ | × |
|---------------------------------|------------|---------------|------------------|------------|-------------------------|------------------|---------------------|----------|----------------------------|---|-----|
| 文件 编辑 视图 工程 编译 | 在约 | 浅调试 工具 | し、図口 | 帮助 | | | | | | | |
| 🕜 🕑 i 🛅 🚔 🔚 i 🚭 i 🖍 o | - * | 🖻 🛍 🗙 | 1 44 1458 | 🖷 👘 🖥 | · 🗳 🔛 💥 💜 | | *1 8 ¢ 🛒 | | | | |
| | | | | | | | | | | | |
| 设备 | | - 4 X | 🖉 Net | work Confi | guration 🗙 🝸 Device | | | - | 网络设备列表 | - | ą 🗙 |
| □ 1111111111 | | • | 一同新 | í 复制 | а粘贴 ☆ 删除 匀撤销 | 🕑 恢复 🔤 导入EDS文件 | 🔄 导入GSD文件 📓 导入ECT文件 | ‡ 🔍 放大 🚊 | ■ 2 串□ | | |
| Device (AM600-CPU 1608TP) | Ē. | 粘贴 | - 1 | | n | | | ^ | □□y CANopen□ □y 以太网ロ | | |
| - ♀ 设备诊断 | \times | 刪除 | | | Modbus 主站 | ☐ Modbus 从站 | □ 自由协议 | | EtherNet/IP | | |
| ■ ※ 网络组态 | | Refactoring | • | Усом | | D.M. N HAF | | | EtherCALL B->> Inovance | | |
| 「 「 CPU相望 | Ē. | 属性 | | IICAN | Modbus ±ya | accous Myg | | | SCATECH Corp. | | |
| □ III PLC 逻辑 | | 添加对象 | | J'CAN | CANopen 主站 | □ CANlink 主站 | □ CANlink 从站 | | SCATECH EP1616DN | | |
| 😑 💮 Application | \bigcirc | 添加文件夹 | | Eth | ernet | | | | | | |
| 💼 库管理器 | | 添加设备 | | Brah | □ ModbusTCP 王站 | ☑ TodbusTCP 从站 | □ Melsec 王站 | | | | |
| PLC_PRG (PRG) | | 扫描设备 | | ynn | FCAI □ E therCAT 主站 | | | | | | |
| ■ 200 任労能置 | | 禁用设备 | $\setminus $ | Eth | erNet/IP | | | | | | |
| | | 更新设备 | | | UEtherNet/IP <u>土</u> 站 | LEtherNet/IP从站 | | | | | |
| 🗏 🍪 MainTask | Ľ, | 编辑对象 | - | | | | | | | | |
| PLC_PR | | 编辑对象,使 | 用… 💈 | 、选 | 译扫描设备 | | | | | | |
| 资源使用表 | | 编辑IO映射 | | | | | | | | | |
| SoftMotion General Axis | | 从CSV导入映制 | st | | | | | | | | |
| HIGH_SPEED_IO (Hig | | 导出映射到CS | v | | | | | | | | |
| FTHERCAT (EtherCAT M | aster | 折叠Application | ו | | | | | | | | |
| | | | | 0.644 | • • | | | | | | |
| T | EIH | ERCAT (Ether | CAT Mast | er SoftMot | ion) | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | |
| 1、右键选择 E | THE | ERCAT | | | | | | ~ | | | |
| < | _ | > | < | | | | | > | | | |
| ■ 消息 - 0个错误,0警告,0条消! | 1 | | | | | | | | | | |
| | | | | | 最后一次 | 7編译: 😋 0 🕈 0 孫編译 | 2: 🗸 当前用户: (3) | そ有用户) (|) | | |

10、扫描设备成功后进行拷贝设备

| 3 111111111111.project* - InoProSho | D(V1.7.3) | - 0 | \times |
|-------------------------------------|--|--------------------|----------|
| 文件编辑 视图 工程 编译 在线 | 调式 工具 窗口 帮助 | | |
| 🎖 🖸 🗎 🚔 🖬 🞒 🗠 🖓 | 暋 ⑱ ㄨㅣ✿ 铩;і麕:⑭+ピ:麕 齒 \$\$ \$\$ ↓ : \$ \$2 [ほ ?! 哇 ! \$ ↓] 第 | | |
| - | | _ | |
| 设备 | 扫描设备 - □ X | | - 4 X |
| <i>■ ⁽) 111111111</i> | 扫描到的设备 | | |
| □-ff Device [连接的] (AM600-CPU160 | 设备名 设备类型 别名地址 写入别名地址 自动增量地址 | - | |
| | EFIGIGIN SCATECH EFIGIGIN 0 0 | 20 | |
| ■ ※ 阿鉛組态 | | L ce | |
| Line CPU机架 | | CH Corp. | |
| □ □ PLC 逻辑 | | SCATECH EP 16 16DN | |
| Application | | | |
| 1 库管理器 | 2. 洗中扫描到的设备 | | |
| PLC_PRG (PRG) | | | |
| | | | |
| | | | |
| B MainTask | | | |
| PLC_PRG | | | |
| …Ⅲ 资源使用表 | | | |
| SoftMotion General Axis Pool | | | |
| HIGH_SPEED_IO (High Spe | | | |
| MODBUS_TCP (ModbusTCP D) | | | |
| EINERCAT (EtherCAT Master | | | |
| | | | |
| | 扫描设备 越潮时间 55 秒 拷贝 扫描设备 拷贝 和 器的设备 | | |
| L | | | |
| | v | | |
| < □ 注白 ○人選択 ○数生 ○名注白 | | | |
| 日 洞忌 · VI 福咲, 「警告, 「余浦息」 | | | |
| | 4次月 小時時・ 🗸 🌒 リ酸梅味・ 🗸 日期用戸(1次有用戸) 🔍 | | |

11、拷贝成功后的设备在 ETHERCAT 中显示

| 文件编辑 视图 工程编译 在线 调试 | 工具 窗口 斠 | 和助 | | | | | |
|---------------------------------------|---------------|------------------------------|-------------------------|-----------------------|-----|--------------------|--------------|
| 💿 🗿 🎦 🚔 🖬 🚔 🗠 🗠 👗 🛍 🛍 🕻 | × 桷 岱 G | 🖹 🛅 + 🗗 🎬 📥 🥞 ଔ |) = % 🛛 (= 4 c | *≣ \$ ¢ ∭ | | | |
| | | | | | | | |
| · 권备 → 귀 × | 🖉 💥 Netwo | ork Configuration 🗙 💮 Device | | | • | 网络设备列表 | → 4 X |
| | - 同新 | 阎复制 阎粘贴 企删除 创撤销 | 🕑 恢复 📓 导入EDS文件 | 💿 导入GSD文件 📓 导入ECT文件 🔍 | 故大 | | |
| Device (AM600-CPU1608TP/TN) | | 9 COM0 | | | ^ | 电- 》以太网口 | |
| 2 设备诊断 | 7 de - 111111 | ☐ Modbus 主站 | □ Modbus 从站 | □ 自由协议 | | EtherNet/IP | |
| | n 👘 | COM1 | | | | EtherCATL | |
| EtherCAT利以来 | 우리 . | □ Modbus 王站 | □ Modbus 从站 | □目由协议 | | SCATECH Corp. | |
| ····································· | ΟH | ZANO □ CANopen ±ψ5 | □ CAN1 ink 主站 | □ CANlink 从站 | | SCATECH ECAT IO | |
| | • 🖬 | Fthernet | | | | SCATECH EP 10 100N | |
| | 1 | ~ □ ModbusICP 主站 | ☑ ∎odbusTCP 从站 | □ Melsec 主站 | | | |
| PLC PRG (PRG) | | SEtherCAT | | | | | |
| □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ | | ☑ E therCAT 王站 | | | | | |
| E- SETHERCAT | | JetherNet/IP主站 | □EtherNet/IP从站 | | | | |
| ETHERCAT_EtherCAT_Tas | ik | | | | | | |
| 🖻 🍪 MainTask | | | | | | | |
| PLC_PRG | | | | | | | |
| ──□□ 资源使用表 | | | | | | | |
| SoftMotion General Axis Pool | | | | | | | |
| HIGH_SPEED_IO (High Speed IO Module | .) | | | | | | |
| MODBUS_TCP (ModbusTCP Device) | | | | | | | |
| ETHERCAT (EtherCAT Master SoftMotion) | | | | | | | |
| EP1616DN (SCATECH EP1616DN) | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| 拷贝成功 | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | * | | |
| < >> | < | | | | > | L | |
| ■ 消息‐0个错误,0警告,0条消息 | | | | | | | |
| | | 最后一次 | マ編は: ○ 0 ⑦ 0 予続構成 | : ✓ 当前用户:(没有用户) |) 🕻 | | |

12. 打开 PLC_PRG 进行程序编写



13、编写完成后选择从站模块,在 Ether CAT I/0 映射中填入相应的

变量

| (件编辑) 初密工程编译在线调试工 | 具 窗口 帮助 | 90100 08 0 - 00 0910= | G= d- | 4= Q I | A 1 1 | | | | | |
|---------------------------------------|-----------------------|-----------------------------------|-------|----------|------------|-----|---------|-----|---------------------------|--|
| | | | | '= ¢ | 9 1 213 | | | | | |
| i – 4 X | Network Configuration | Device DLC_PRG | У 👔 🖬 | 1616DN ; | (| | | | | |
| 1111111111 | 當坦 | 春 找 | | 讨演 | 思示所有 | | | | 给IO通道 | 插加FB 转到实例 |
| E Movice (AM600-CPU1608TP/TN) | 希苑 | | | ALC: N | | | | | THE O ALLA | |
| - 🔍 设备诊断 | 过程数据(PDO设置) | 变量 | 映射 | 通道 | 地址 | 类型 | 默认值 | 单位 | 描述 | |
| ➡ ※ 网络组态 | | - * | | OUT1 | %QX1.0 | BIT | | | OUT1 | |
| | 启动参数(SD0设置) | | | OUT2 | %QX1.1 | BIT | | | OUT2 | |
| - 🜗 CPU机架 | +-1.8 | 🍫 | | OUT3 | %QX1.2 | BIT | | | OUT3 | |
| □ 🗐 PLC 逻辑 | 1土5% | | | OUT4 | %QX1.3 | BIT | | | OUT4 | |
| - O Application | 在线CoE | 🍫 | | OUT5 | %QX1.4 | BIT | | | OUT5 | |
| 👘 库管理器 | table | · · · · · · · · · · · · · · · · · | | OUT6 | %QX1.5 | BIT | | | OUT6 | |
| PLC_PRG (PRG) | EtherCAT I/O映射 | * \$ | | OUT7 | %QX1.6 | BIT | | | OUT7 | |
| 🖻 🇱 任务配置 | | | | OUT8 | %QX1.7 | BIT | | | OUT8 | |
| 🖹 🍪 ETHERCAT | EtherCAT IEC对象 | 🍫 | | OUT9 | %QX2.0 | BIT | | | OUT9 | |
| ETHERCAT.EtherCAT_Task | 北杰 | | | OUT10 | %QX2.1 | BIT | | | OUT10 | |
| 🖃 🍪 MainTask | 000 | * * | | OUT11 | %QX2.2 | BIT | | | OUT11 | |
| PLC_PRG | 信息 | ····· ** | | OUT12 | %QX2.3 | BIT | | | OUT12 | |
| | 2、选择 Eth | nerCAT I/0 映射 | | OUT13 | %QX2.4 | BIT | | | OUT13 | |
| 🔉 Ъ SoftMotion General Axis Pool | | * | | OUT14 | %QX2.5 | BIT | | | OUT14 | |
| HIGH_SPEED_IO (High Speed IO Module) | | | | OUT15 | %QX2.6 | BIT | | | OUT15 | |
| MODBU HIGH SPEED IO (High Speed | IO Module) II | * @ | | OUT16 | %QX2.7 | BIT | | | OUT16 | |
| ETHERCAT (EtherCAT Master SoftMotion) | io modulo) | ** | | IN1 | %IX2.0 | BIT | | | IN1 | |
| EP 16 16DN (SCATECH EP 16 16DN) | | | | IN2 | %IX2.1 | BIT | | | IN2 | |
| ▲ | | | | IN3 | %IX2.2 | BIT | | | IN3 | |
| | | | _ | 1 | | - | (合理由 自主 | | m denta (Ala | Markel and the state and the last state of the state |
| | | | | | | 夏 | 山立中共列引 | 一直! | 思新交里: | 惯呢2(一直在忌钱循环任务中) |
| 1 亚土措力 | | 🍫 =创建新变量 | ۰ 🌾 | =映射到现有 | 愛 里 | | | | | |
| い 从 古 候 坎 | | | | | | | | | | |
| > | ` | | | | | | | | | |



14、进行程序编译与下载

| 文件编辑 视图 工程 编译 在线 调试 工 | 具 窗口 帮助 | | | | | | | | | | |
|---|---------------------|------------------------------|--|--|--------|--------|--------|----------|-----------|---|--|
| 3 0 1 🖆 🚅 🖬 🞒 🗠 🖓 🐚 隆 🗙 | 🚧 😘 a-b 📾 🛅 | - C 🕮 💩 👒 🧐 🕟 🗉 🛪 | 21 | 3 93 da | *3810 | ⇒ 55 | | | | | |
| | | | | | | | | | | | |
| ka → + X | Network Configurati | on Devil | s Y | EP1610 | DN X | | | | | | |
| - <u>)</u> 1111111111 | 1. | 先编译 2、后登录 | Į | National International Interna | | | | | (2)(2)(7) | | |
| | 3 | | <u> </u> | 回路 | 並示所有 | | | | * 第10週 | 自深加FB转到头例 | |
| - 🔍 设备诊断 | ¹ | 变量 | 映射 | 通道 | 地址 | 美型 | 默认值 | 单位 | 描述 | | |
| 🕂 🔐 网络组态 | TRAIN CONTRACT | - V Application.PLC_PRG.out1 | ۰ | OUT1 | %QX1.0 | BIT | | | OUT1 | | |
| 🚯 EtherCAT机架 |]参数(SD0设置) | - V Application.PLC_PRG.out2 | ~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~ | OUT2 | %QX1.1 | BIT | | | OUT2 | | |
| | | - V Application.PLC_PRG.out3 | ~ | OUT3 | %QX1.2 | BIT | | | OUT3 | | |
| □·□·I PLC 逻辑 | ŝ | - V Application.PLC_PRG.out4 | <u> </u> | OUT4 | %QX1.3 | BIT | | | OUT4 | | |
| 🖻 🧔 Application | CoF | V Application.PLC_PRG.out5 | ~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~ | OUT5 | %QX1.4 | BIT | | | OUT5 | | |
| 👘 库管理器 | | Application.PLC_PRG.out6 | * | OUT6 | %QX1.5 | BIT | | | OUT6 | | |
| PLC_PRG (PRG) | rCAT I/O映射 | - V Application.PLC_PRG.out7 | Ĩø. | OUT7 | %QX1.6 | BIT | | | OUT7 | | |
| 🖻 🧱 任务配置 | | - V Application.PLC_PRG.out8 | ~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~ | OUT8 | %QX1.7 | BIT | | | OUT8 | | |
| 🖃 🧇 ETHERCAT | rCAT IEC对象 | - V Application.PLC_PRG.out9 | ~ | OUT9 | %QX2.0 | BIT | | | OUT9 | | |
| ETHERCAT.EtherCAT_Task | : | Application.PLC_PRG.o | ~~~~ | OUT10 | %QX2.1 | BIT | | | OUT10 | | |
| 🖻 🥩 MainTask | · | Application.PLC_PRG.o | ~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~ | OUT11 | %QX2.2 | BIT | | | OUT11 | | |
| PLC_PRG | ţ. | V Application.PLC_PRG.o | ~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~ | OUT12 | %QX2.3 | BIT | | | OUT12 | | |
| ────── 资源使用表 | | - V Application.PLC_PRG.o | °. | OUT13 | %QX2.4 | BIT | | | OUT13 | | |
| 🐍 SoftMotion General Axis Pool | | V Application.PLC_PRG.o | ~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~ | OUT14 | %QX2.5 | BIT | | | OUT14 | | |
| HIGH_SPEED_IO (High Speed IO Module) | | - V Application.PLC_PRG.o | ~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~ | OUT15 | %QX2.6 | BIT | | | OUT15 | | |
| MODBUS_TCP (ModbusTCP Device) | | Application.PLC_PRG | | OUT16 | %QX2.7 | BIT | | | OUT16 | | |
| 🗄 🔳 ETHERCAT (EtherCAT Master SoftMotion) | | - *0 | | IN1 | %IX2.0 | BIT | | | IN1 | | |
| EP 16 16DN (SCATECH EP 16 16DN) | | - *0 | | IN2 | %IX2.1 | BIT | | | IN2 | | |
| | | - *0 | | IN3 | %IX2.2 | BIT | | | IN3 | | |
| | | 01115 | | | | Ef. | 10 AUG | | 東京空母・ | 体影2(古大首代(町1)(冬市) | |
| | | 00110 | | | | Ę. | 28/33 | <u> </u> | モ加ス重・ | [[[]]][[]][[]]][[]]][[]][[]]][[]][[]]][[]][[]]][[]]][[]][[]]][[]][[]]][[]][[]][[]]][[][] | |
| | | 🍫 =创建新变量 | ~ ¢ | 映射到现有 | 夜童 | | | | | | |
| | < | [L | | | | | | | | | |
| · · · · · · · · · · · · · · · · · · · | | | | | | | | | | | |

15、点击启动即可运行程序

注: 效果视频在主文件夹中查看

| 1111111111111.project* - InoProShop(V1.7.3) | | | _ | | | | | | - 0 | × |
|---|-------------------------------------|---------------------------------|-------------------------|-------------------|---------|-------------|-----|-----------|--------|------------|
| 文件 编辑 视图 丁程 编译 在线 调试 丁具 | 窗口 帮助 | | | | | | | | | |
| 301管座目(4100×3 陶险×1 | M 🕼 📾 🋅 - | r i 📾 💩 i 🧐 🐝 🕞 👘 | N 🛛 I (1 91 | e∃ *∃ \$ ¢ | 1 | | | | | |
| | | ▲ 白計 | (F5) | | | | | | | |
| ·设备 → 무 × | 🕺 Network Co | nfiguration | PLC_PRG X | EP 16 16DN |] | | | | | ÷ |
| □-iii 1111111111 | Device-Applicati | on.PLC_PRG | | | | | | | | |
| □ | 表达式 | | 二十二类型 | 值 | 准备值 | 地址 | 注释 | | | ∧ <u>₽</u> |
| 🔍 设备诊断 | ø out1 | 只 一 | ECOI | FALSE | | | | | | |
| 🖙 🔐 网络组态 | / out2 | | BOOL | FALSE | | | | | | _ |
| | @ out3 | | BOOL | FALSE | | | | | | |
| └-¶ сри机架 | / out4 | | BOOL | FALSE | | | | | | |
| 中国IPLC 逻辑 | • | | | | | | | | | <u> </u> |
| □ 😳 Application [停止] | 129 T | ON1 (IN FALSE := TRUE, PT | T#0ms | :=TIMEIO | T#500ms |); | | | | ^ |
| 👘 库管理器 | ● 130 ⊡ I | TON1.OFALSE = TRUE AND | out15 FALSE = TH | RUE THEN | | | | | | |
| PLC_PRG (PRG) | 131 0 132 T | NI (INFAUSE := FALSE) : | | | | | | | | |
| 白 🌃 任务配置 | 133 1 | 1 := i 1 +1; | | | | | | | | |
| ETHERCAT | 134 E | D_IF | | | | | | | | |
| ETHERCAT_EtherCAT_Task | 135 END | (F | | | | | | | | |
| 🖻 🍪 MainTask | 136 IF 1 | 1 = 16 THEN | | | | | | | | |
| PLC_PRG | 0 138 T | ON1 (IN FALSE := TRUE, PT | T#0ms | :=TIMEIO | T#500ms |); | | | | |
| →□□ 资源使用表 | ● 139 🗗 I | TONI.QFALSE = TRUE AND | out16 FALSE = TH | UE THEN | | | | | | |
| 😌 🍐 SoftMotion General Axis Pool | 140 01 | <pre>itl6 FALSE := FALSE;</pre> | | | | | | | | |
| HIGH_SPEED_IO (High Speed IO Module) | 0 141 T | ON1 (IN MALSE := FALSE) ; | | | | | | | | |
| MODBUS_TCP (ModbusTCP Device) | 143 E | ND IF | | | | | | | | |
| ETHERCAT (EtherCAT Master SoftMotion) | 0 144 END | IF RETURN | | | | | | | 100 % | . 🔍 🗸 |
| - A ff EP 16 16DN (SCATECH EP 16 16DN) | 诊断 | | | ▼ 4 | → × 监控1 | | | | - | а х |
| | | | ¥ 法除 เភ ² ⊑4 | 1 历由淡斯信息 | 表达式 | | БV | 田迷 | -m | 直 直 |
| | : 0 7 7 7 7 7 7 | | | 1 10361940110420. | | | 111 | | | - I |
| | 等级时间 | 事件ID 位置 描述 | 帮助 | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | |
| < > | | | | | < | | | | | > |
| ■ 消息 - 0个错误,0警告,5条消息 | | | | | | | | | | |
| 最后-次编译: 😋 0 😗 0 预编译: 🖌 | 信止 | 程序加载 | 新 | 席未变化 | 1 | (前用户:(没有用户) | Ø | CPU使用室:9% | 内存使用塞: | 28% |
| | | | | | | | | | | |

| | 1201/0444 | 1001-11-2010 | | | 1111/2014-1-11 |
|---|--------------------------------|----------------------------|-----------|----|----------------|
| | | | | | |
| 111111111.project* - InoProShop(V1.7.3) | - | | | | - 0 > |
| 编辑 视图 工程 编译 在线 调试 工具 | 1 窗口 帮助 | | | | |
| | | | | | |
| | | | | | |
| | | | | | |
| • # X | Network Configuration | PLC_PRG X EP1616DN | | | |
| | Device.Application.PLC_PRG | | | | |
| Device [注接的] (AM600-CP016081P/TN) | 表达式 | 类型 值 | 准备值地址 | 注释 | ^ |
| | 🧳 out1 | BOOL FALSE | | | |
| ■ ※ 网络组态 | 🧳 out2 | BOOL FALSE | | | |
| weither Ether CAT 机架 | 🧳 out3 | BOOL FALSE | | | |
| □ · · · · · · · · · · · · · · · · · · · | ø out4 | BOOL FALSE | | | |
| □ III PLC 逻辑 | | | ▲ ▼ | | • |
| □···· □ Application [运行] | 129 TON1 (IN TRUE := TRUE , PT | T#500ms :=TIMEIO T# | #500ms); | | |
| · 简 库管理器 | 130 - IF TONI.QEALSE = TRUE | ND OUTIS FALSE = TRUE THEN | | | |
| PLC_PRG (PRG) | 132 TON1 (IN TRUE := FALSE) : | | | | |
| 🖻 🇱 任务配置 | 133 i 13 := i 13 +1; | | | | |
| 🖹 🍪 ETHERCAT | 134 END_IF | | | | |
| ETHERCAT.EtherCAT_Task | 135 END_IF | | | | |
| 🖃 🍲 MainTask | 136 ⊡ IF i 13 =16 THEN | | | | |
| PLC_PRG | 137 OUT16 FALSE := IRUE ; | THEODER TO T | 4500m c | | |
| | 139 IF TON1.QFALSE = TRUE | ND out16 FAUSE = TRUE THEN | | | |
| 😔 🍐 SoftMotion General Axis Pool | 0 140 out16 FALSE := FALSE; | | | | |
| HIGH SPEED IO (High Speed IO Module) | 141 TON1 (IN TRUE := FALSE); | | | | |
| MODBLIS TCP (ModbusTCP Device) | 142 i 13 := 1; | | | | |
| FTHERCAT (EtherCAT Master SoftMotion) | 143 END_IF | | | | 100.0/ |
| G FP 16 16DN (SCATECH FP 16 16DN) | | | | | 100 % [9 |
| | 诊断 | ▼ ₽ 3 | ★ 监控1 | | ▼ ₽ |
| | € 0 异常 😳 0 错误 ! 0 警告 🚯 0 信 | 息 🗙 清除 📄 导出 历史诊断信息: | 表达式 | 应用 | 类型 值 |
| | 等级 时间 事件ID 位置 描述 | | | | |
| | | TP 40 | | | |
| | | | | | |
| | | | | | |

4. 常见问题解决方案

1、扫描网络扫不到主站设备

解决方法:

a) 检查 usb 线缆是否有问题, 如果有问题可更换成以太网线缆进行连接在重新进行扫描

b)如果上述方法还是连接不上,尝试将主站进行初始化。将主站进行下电后重新上电,将主站上面的 run 拨到 stop 挡位,长按 mfk 键直至数码管显示为 0 即可松手,这时在重新扫描网络即可搜索的到设备2、自定义的变量在外部设备中看不到任何变化

解决方法:

a) 双击从站设备后点进 EtherCat 1/0 映射中查看自定义的变量是否 填入正确的映射地址中去

b)检查所编写的程序是否有误

3、扫描不到从站设备

解决方法:

a) 重新查看主站设备是否掉线, 如果掉线重新扫描主站设备在对从站 设备进行扫描